ু MENU

SEARCH

্রি INDEX

DETAIL

JAPANESE

BACK

্ট্রি NEXT

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

08-322824

(43) Date of publication of application: 10.12.1996

(51)Int.Cl.

5/16 **A61B**

A61B 5/0205

A61M 16/01

(21)Application number: 07-136948

(71)Applicant:

NIPPON COLIN CO LTD

(22)Date of filing:

02.06.1995

(72)Inventor:

NOMURA HISAFUMI

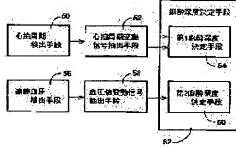
TSUDA SHUICHI

(54) ANESTHETIC DEPTH DETECTOR

(57)Abstract:

PURPOSE: To make it possible to objectively detect the anesthetic depth of a living body.

CONSTITUTION: A first heart beat period fluctuation signal HFCRR which is the fluctuation component of the heartbeat period generated in approximately synchronization with the respiration of the living body from the fluctuations in the heartbeat periods of the living body detected continuously from a heartbeat period detecting means 50 and the second heartbeat period fluctuation signal LFCRR consisting of the prescribed frequency component lower than this first heartbeat period fluctuation signal HFCRR are extracted by a heartbeat period fluctuation signal extracting means 52. The anesthetic depth DRR of the living body is determined in accordance with the ratio (LFCRR/BFCRR) between the first heartbeat period fluctuation signal HFCRR and the second heartbeat period fluctuation signal LFCRR. Then, the objective or quantitative determination of the anesthetic depth of the living body is made possible and the anesthetic depth of the living body is exactly detected without requiring skill, etc.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

06.01.2000

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number] [Date of registration] 3229775 07.09.2001

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of

rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

	(i) (i) (ii) (ii) (ii) (ii) (ii) (ii) (\$						i.
				, á						,
				A 35						
				-1 ,						
				A A D						
				*						
							•			
				Z.''	,					
		# % · · · · · · · · · · · · · · · · · ·								
				* ***	•		-			•
				÷	e e e <u>-</u>				** * * **	
				्र 144		9				
			1							
				and the second						
•				4.				•		
			*1	Carrier of the second	* 4 .		•			
					23 - 1 - 1	Ē				
				• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •		*				
				하는 사 -						
				\$						
				* * * * * * * * * * * * * * * * * * *						

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平8-322824

(43)公開日 平成8年(1996)12月10日

(51) Int.Cl. ⁶		識別記号	庁内整理番号	F I		•	技術表示箇所
A 6 1 B	5/16		7638 - 2 J	A 6 1 B	5/16		
	5/0205			A 6 1 M	16/01	G	
A 6 1 M	16/01	•		A 6 1 B	5/02	H	

寒杏龍水 未離水 韻水項の数2 OL (全 6 頁)

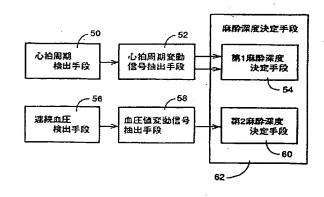
	*	審査請求	未請求 請求項の数2 OL (全 6 頁)
(21)出顯番号	特顏平7-136948	(71)出願人	390014362 日本コーリン株式会社
(22)出顧日	平成7年(1995)6月2日		愛知県小牧市林2007番1
		(72)発明者	野村 尚史 愛知県小牧市林2007番1 日本コーリン株 式会社内
		(72)発明者	津田 秀一 愛知県小牧市林2007番1 日本コーリン株 式会社内
		(74)代理人	弁理士 池田 治幸 (外2名)

(54) 【発明の名称】 麻酔深度検出装置

(57)【要約】

【目的】 生体の麻酔深度を客観的に検出し得る麻酔深度検出装置を提供する。

【構成】 心拍周期検出手段50により連続的に検出された生体の心拍周期のゆらぎから、生体の呼吸に略同期して発生する心拍周期の変動成分である第1心拍周期変動信号HFCareと、その第1心拍周期変動信号HFCareとが、心拍周期変動信号由出手段52によりも低い所定の周波数成分から成る第2心拍周期変動信号LFCareとが、心拍周期変動信号抽出手段52により抽出される。そして、第1麻酔深度決定手段54により上記第1心拍周期変動信号HFCareと前記第2心拍周期変動信号LFCareとの比(LFCare/HFCare)に基づいて生体の麻酔深度Dareが決定される。したがって、客観的或いは定量的に生体の麻酔深度を決定でき、生体の麻酔深度を熟練などを要することなく正確に検出することができる。



\$2

1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 生体の麻酔深度を検出するための装置で

前記生体の心拍周期を連続的に検出する心拍周期検出手 段と.

該心拍周期検出手段により連続的に検出された生体の心 拍周期のゆらぎから、前記生体の呼吸に略同期して発生 する心拍周期の変動成分である第1心拍周期変動信号 と、該第1心拍周期変動成分よりも低い所定の周波数成 分から成る第2心拍周期変動信号とを抽出する心拍周期 変動信号抽出手段と、

該心拍周期変動信号抽出手段により抽出された前記第 1 心拍周期変動信号と前記第2心拍周期変動信号との比に 基づいて、前記生体の麻酔深度を決定する麻酔深度決定 手段とを含むことを特徴とする麻酔深度検出装置。

【請求項2】 生体の麻酔深度を検出するための装置で あって、

前記生体の血圧値を連続的に検出する連続血圧検出手段 ٤.

該連続血圧検出手段により連続的に検出された生体の血 圧値のゆらぎから、該生体の呼吸よりも低い所定の周波 数成分である血圧値変動信号を抽出する血圧値変動信号 抽出手段と、

前記血圧値変動信号の強度に基づいて前記生体の麻酔深 度を決定する麻酔深度決定手段とを含むことを特徴とす る麻酔深度検出装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は生体の麻酔深度を検出す るための装置に関するものである。

[0002]

【従来の技術】手術などにおいて患者に麻酔を施す場合 には、そのストレスから患者を保護するために適度な麻 酔深度を維持することが望まれる。そのために、従来に おいては、たとえば、手術刺激に対する患者の血圧値や 心拍数や呼吸数などの変化を監視したり、患者の睫毛反 射や瞳孔の大きさや四肢末梢の色調、体温などを観察し たりすることに基づいて麻酔深度を主観的或いは経験的 に把握することが行われている。

[0003]

[発明が解決しようとする課題] しかしながら、上記血 圧値や心拍数や呼吸数の変化による麻酔深度の把握や上 記睫毛反射や瞳孔の大きさや四肢末梢の色調、体温によ る麻酔深度の把握は麻酔医療従事者等の主観に頼って行 われることから、長期の訓練や熟練を必要とするだけで なく、麻酔深度を客観的に或いは正確に把握することは 必ずしも容易なものではなかった。すなわち、本発明の 目的とするところは、生体の麻酔深度を客観的に検出し 得る麻酔深度検出装置を提供することにある。

【0004】本発明者等は以上の事情に基づいて種々検 50

討を重ねるうち、生体に麻酔を施した場合において、生 体の心拍周期の変動成分に含まれる呼吸同期性のゆらぎ の大きさや、血圧値の変動成分に含まれる呼吸よりも低 い周波数成分から成るゆらぎの大きさが、生体の副交感 神経或いは交感神経の活動レベルと密接な関係を示し、 それらのゆらぎの大きさに基づいて生体の麻酔深度を客 観的に表現できることを見い出した。

[0005]

【課題を解決するための第1の手段】本発明はかかる知 見に基づいて為されたものであって、その要旨とすると ころは、生体の麻酔深度を検出するための装置であっ て、(a) 前記生体の心拍周期を連続的に検出する心拍周 期検出手段と、(b) その心拍周期検出手段により連続的 **に検出された生体の心拍周期のゆらぎから、前記生体の** 呼吸に略同期して発生する心拍周期の変動成分である第 1 心拍周期変動信号と、その第 1 心拍周期変動成分より も低い所定の周波数成分から成る第2心拍周期変動信号 とを抽出する心拍周期変動信号抽出手段と、(c) その心 拍周期変動信号抽出手段により抽出された前記第1心拍 周期変動信号と前記第2心拍周期変動信号との比に基づ いて、前記生体の麻酔深度を決定する麻酔深度決定手段 とを、含むことにある。

[0006]

30

【作用および第1発明の効果】このようにすれば、心拍 周期検出手段により連続的に検出された生体の心拍周期 のゆらぎから、生体の呼吸に略同期して発生する心拍周 期の変動成分である第1心拍周期変動信号と、その第1 心拍周期変動成分よりも低い所定の周波数成分から成る 第2心拍周期変動信号とが、心拍周期変動信号抽出手段 により抽出される。そして、麻酔深度決定手段により上 記第 1 心拍周期変動信号と前記第 2 心拍周期変動信号と の比に基づいて生体の麻酔深度が決定される。したがっ て、客観的或いは定量的に生体の麻酔深度を決定でき、 生体の麻酔深度を熟練などを要することなく正確に検出 することができる。

[0007]

【課題を解決するための第2の手段】また、前記目的を 達成するための第2発明の要旨とするところは、生体の 麻酔深度を検出するための装置であって、(a) 前記生体 の血圧値を連続的に検出する連続血圧検出手段と、(b) その連続血圧検出手段により連続的に検出された生体の 血圧値のゆらぎから、その生体の呼吸よりも低い所定の 周波数成分である血圧値変動信号を抽出する血圧値変動 信号抽出手段と、(c) 前記血圧値変動信号の強度に基づ いて前記生体の麻酔深度を決定する麻酔深度決定手段と を、含むことにある。

[8000]

【作用および第2発明の効果】このようにすれば、連続 血圧検出手段により生体の血圧値が連続的に検出され、 その連続的に検出された生体の血圧値のゆらぎからその 10

生体の呼吸よりも低い所定の周波数成分である血圧値変動信号が血圧値変動信号抽出手段により抽出されると、麻酔深度決定手段により上記血圧値変動信号の強度に基づいて生体の麻酔深度が決定される。したがって、客観的或いは定量的に生体の麻酔深度を決定でき、生体の麻酔深度を熱練などを要することなく正確に検出することができる。

[0009]

【実施例】以下、本発明の一実施例を図面に基づいて詳細に説明する。

【0010】図1は本発明の麻酔深度検出装置の一構成例を示す図である。図において、心電誘導装置10は、生体に貼り着けられる複数の電極12を備えており、イソフルレン等の吸入麻酔薬により全身麻酔が施された生体から心拍に同期して連続的に発生するよく知られた心電誘導信号をA/D変換器14を介して演算制御装置16のCPU18へ逐次供給する。

【0011】連続血圧測定装置20は、図示しない装着バンド等によって頚動脈、撓骨動脈、足背動脈などの生体の動脈に対して押圧される圧脈波検出プローブ22を備えており、全身麻酔が施された生体の血圧値を1拍毎に連続的に検出し、血圧値を表す血圧値信号をA/D変換器24を介して演算装置16のCPU18へ逐次供給する。この連続血圧測定装置20は、たとえば特開平5-253196号公報に記載された血圧モニタ装置と同様に構成される。

【0012】上記演算制御装置16は、CPU18、ROM26、RAM28などを含む所謂マイクロコンピュータであって、RAM28の一時記憶機能を利用しつつ、予めROM26に記憶されたプログラムに従って入 30力信号すなわち心電誘導信号および血圧値信号を処理し、生体の麻酔深度Dを表示器30に表示する。

【0013】図2は、上記演算制御装置16の制御機能を示す機能ブロック線図である。図において、心拍周期検出手段50は、心電波形の時間間隔たとえばR波間の時間間隔を算出することにより麻酔中の生体の心拍周期 T_{RR}を1拍毎に連続的に検出する。このように連続的に検出される心拍周期T_{RR}には、たとえば図3に示すようにゆらぎ(変動)が存在する。

【0014】心拍周期変助信号抽出手段52は、上記心 40 射感受性が一定であると過程できる場合に限られる。そ 拍周期検出手段50により連続的に検出された生体の心 拍周期Taxのゆらぎから、生体の呼吸に略同期して発生 する心拍周期の変助成分である第1心拍周期変助信号HFCaxよりも低 い所定の周波数成分から成る第2心拍周期変助信号LF Caxとを抽出する。この心拍周期変助信号加出手段52 により構成されるものであ では、たとえば高速フィーリエ変換(FFT)法或いは 自己回帰(AR)法などが用いられることにより心拍周 期Taxのゆらぎが周波数解析され、生体の呼吸周波数帯 付近(たとえば0.25Hz)に発生するピークを有する 50 のゆらぎから、生体の呼吸よりも低い所定の周波数成分

周波数成分の信号強度(信号パワー)を第1心拍周期変動信号HFC_{RR}として出力し、上記生体の呼吸周波数の 1/3乃至1/4程度の周波数帯付近(たとえば0.07Hz)に発生するピークを有する周波数成分の信号強度(信号パワー)を第2心拍周期変動信号LFC_{RR}として出力する。図4は、上記心拍周期T_{RR}のゆらぎから抽出された第1心拍周期変動信号HFC_{RR}、第2心拍周期変動信号LFC_{RR}、および0Hz周波数成分(直流成分)の信号DC_{RR}の信号強度をそれぞれ示している。

【0015】麻酔深度決定手段62に含まれる第1麻酔深度決定手段54は、上記心拍周期変動信号抽出手段52により抽出された第1心拍周期変動信号HFCaaと第2心拍周期変動信号LFCaaとの比(LFCaa/HFCaa)に基づいて、生体の麻酔深度Daaを決定する。この第1麻酔深度決定手段54は、たとえば、図5に示す予め記憶された関係から上記実際の比(LFCaa/HFCaa)に基づいて麻酔深度Daaを決定する。

【0016】脳幹レベルでの呼吸中枢から循環中枢への 緩衝と心肺受容体からの求心性信号の呼吸性変動に起因 して、循環中枢からの遠心路である心臓迷走神経の活動 には呼吸性変動が生じると考えられ、洞結節発火頻度に 現れるゆらぎが前記生体の呼吸周波数帯付近(たとえば 0.25 Hz) に発生するビークを有する周波数成分の信 号強度(信号パワー)すなわち第1心拍周期変動信号H FCggであると考えられる。その洞結節を支配する交感 神経にも呼吸性変動は生じるけれども、その交感神経に よる心拍数制御は低域フィルタとしての特性を有すると とから、極めて低い周波数たとえば0.15 地以下の心 拍変動しか伝達できず、通常の呼吸周波数であるHFC RR は専ら迷走神経によって媒介される。 とのため、HF Casの振幅すなわち信号強度は心臓迷走神経活動レベル と比例し、選択的かつ定量的な心臓迷走神経活動指標と なり得る。一方、第1心拍周期変動信号HFCaaの数分 の1程度の周波数成分からなる第2心拍周期変動信号し FCggは、血圧の圧受容体反射メカニズムを介して心拍 変動に現れたものと考えられ、その反射の求心路は大動 脈洞神経で遠心路は心臓副交感神経および交感神経であ り、血圧の振幅と圧受容体感受性との積に比例するの で、交感神経の活動レベルを評価するには、圧受容体反 射感受性が一定であると過程できる場合に限られる。そ して、比(LFCgg/HFCgg)を用いることにより、 個人差の影響を除いた状態で、神経活動レベルと密接に 対応させることができる。図5の関係は、そのようなこ とを根拠としたものであり、予め実験的に求められる。 【0017】また、連続血圧検出手段56は、たとえば 前記連続血圧測定装置22により構成されるものであ り、生体の血圧値を連続的に検出する。血圧値変動信号 抽出手段58は、上記連続血圧検出手段56により連続 的に検出された生体の血圧値たとえば最高血圧値Psvs

180

である血圧値変動信号LFC、、、を抽出する。この血圧 値変動信号抽出手段58でも、たとえば髙速フィーリエ 変換(FFT)法或いは自己回帰(AR)法などが用い られることにより血圧値Psvs のゆらぎが周波数解析さ れ、生体の呼吸周波数の1/3乃至1/4程度の周波数 帯付近(たとえば0.07Hz)に発生するピークを有す る周波数成分の信号強度(信号パワー)を血圧値変動信 号LFCsys として出力する。

【0018】麻酔深度決定手段62に含まれる第2麻酔 深度決定手段60は、たとえば図6に示す予め記憶され た関係から、上記血圧値変動信号LFCsvsの強度に基 づいて生体の麻酔深度 Dsvs を決定する。血圧値のゆら ぎを構成する血圧値変動信号LFC;,。は、交感神経性 血管運動調節系の遅れ要素に由来するものと考えられる ことから、その振幅(信号強度)は血管運動性交感神経 活動の定量的指標として用いることができる。図6の関 係は、そのようなことを根拠としたものであり、予め実 験的に求められる。

【0019】図7は、前記演算制御装置16の制御作動 の要部を説明するフローチャートであって、脈拍周期に 同期、或いは血圧値の入力周期に同期して実行されるル ーチンを示している。

【0020】図7において、前記心拍周期検出手段50 に対応するSA1では、心電誘導装置10から入力され た心電波形のR波間の時間間隔を演算することにより心 拍周期T。。が算出される。次いで、前記心拍周期変動信 号抽出手段52に対応するSA2では、逐次算出される 上記心拍周期Tォォの変動成分のゆらぎ(変動)に対して たとえば高速フィーリエ変換(FFT)法或いは自己回 帰(AR)法などにより周波数解析が実行されることに より、生体の呼吸周波数帯付近(たとえば0.25Hz) に発生するピークを有する周波数成分の信号強度(信号 パワー)が第1心拍周期変動信号HFCgg として抽出さ れ、上記生体の呼吸周波数の1/3乃至1/4程度の周 波数帯付近(たとえば 0.07 Hz)に発生するピークを 有する周波数成分の信号強度(信号パワー)が第2心拍 周期変動信号LFCRRとして抽出される。

【0021】次いで、前記第1麻酔深度決定手段54に 対応するSA3では、たとえば図5に示す予め記憶され た関係から上記SA2において抽出された第1心拍周期 変動信号HFCggと第2心拍周期変動信号LFCggとの 比(LFCRR/HFCRR)に基づいて、生体の麻酔深度 Dagが決定される。

【0022】次に、SA4では、連続血圧測定装置20 から入力された血圧値Psvsが読み込まれるとともに、 前記血圧値変動信号抽出手段58に対応するSA5にお いて、血圧値Psvsのゆらぎに対してたとえば高速フィ ーリエ変換(FFT)法或いは自己回帰(AR)法など により周波数解析が実行されることにより、生体の呼吸 周波数の1/3乃至1/4程度の周波数帯付近(たとえ 50 段62に対応するSA7において、心拍周期 T_{nn} のゆら

ば0.07Hz)に発生するピークを有する周波数成分の 信号強度(信号パワー)が血圧値変動信号LFCsvsと して抽出される。

【0023】次いで、前記第2麻酔深度決定手段60に 対応するSA6では、たとえば図6に示す予め記憶され た関係から上記SA5において抽出された血圧値変動信 号LFCsvs に基づいて、生体の麻酔深度Dsvs が決定 される。

【0024】続くSA7では、心拍周期のゆらぎに基づ いて決定された麻酔深度Dェスと血圧値のゆらぎに基づい て決定された麻酔深度Dsvsから、より信頼性の高い麻 酔深度Dが決定される。たとえば、麻酔深度Daaおよび Dsvs の値が相互に大きく異なる場合には、いずれが異 常値であるかがそれまでの経過などから決定され、正常 値と考えられる側の値が麻酔深度Dとして決定される。 また、麻酔深度 Daa および Dsvs の値がそれほど相違し ない場合には、両者の平均値が麻酔深度Dとして決定さ れる。そして、SA8では、上記SA7において決定さ れた麻酔深度Dが表示器30に数字により或いはトレン ドグラフなどにより定量的に表示される。この麻酔深度 Dは、たとえば図5或いは図6の横軸を所定の単位で区 切ることにより数字にて表現される。

【0025】上述のように、本実施例によれば、心拍周 期検出手段50に対応するSA1により連続的に検出さ れた生体の心拍周期のゆらぎから、生体の呼吸に略同期 して発生する心拍周期の変動成分である第1心拍周期変 動信号HFCggと、その第1心拍周期変動信号HFCgg よりも低い所定の周波数成分から成る第2心拍周期変動 信号LFCggとが、心拍周期変動信号抽出手段52に対 応するSA2により抽出される。そして、第1麻酔深度 決定手段54に対応するSA3により上記第1心拍周期 変動信号HFCggと前記第2心拍周期変動信号LFCgR との比(LFC_{RR}/HFC_{RR})に基づいて生体の麻酔深 度Dggが決定される。したがって、客観的或いは定量的 に生体の麻酔深度 Dan を決定でき、生体の麻酔深度 Dan を熟練などを要することなく正確に検出することができ

【0026】また、本実施例によれば、連続血圧検出手 段56により生体の血圧値Psvsが連続的に検出され、 その連続的に検出された生体の血圧値Psvsのゆらぎか らその生体の呼吸よりも低い所定の周波数成分である血 圧値変動信号LFCϛϛϛが血圧値変動信号抽出手段58 に対応するSA5により抽出されると、麻酔深度決定手 段60に対応するSA6により上記血圧値変動信号LF Csvsの強度に基づいて生体の麻酔深度Dsvsが決定さ れる。したがって、客観的或いは定量的に生体の麻酔深 度Dsvs を決定でき、生体の麻酔深度Dsvs を熟練など を要することなく正確に検出することができる。

【0027】また、本実施例によれば、麻酔深度決定手

Я

ぎから決定された麻酔深度 Dea と血圧値Pers のゆらぎ から決定された麻酔深度Dsvsに基づいて、より信頼性 の高い麻酔深度 Dが最終的に決定されるので、表示器 3 0 において定量的に表示される麻酔深度 D の信頼性が一 層髙められる。

7

【0028】以上、本発明の一実施例を図面に基づいて 説明したが、本発明はその他の態様においても適用され

【0029】たとえば、前述の実施例では、心拍周期T ...のゆらぎから麻酔深度 D...を求めるための手段 50、 52、54と、血圧値Psvs のゆらぎから麻酔深度D svs を求めるための手段56、58、60とが設けられ ていたが、いずれか一方が除去されても、麻酔深度を検 出する機能が得られる。

【0030】また、前述の実施例では、心電誘導装置1 Oにより誘導された心電誘導波形(ECG)の周期、た とえばR波の間隔を1拍毎に算出することにより生体の 心拍周期丁スが連続的に検出されていたが、よく知られ たカフや圧脈波センサにより生体の動脈から検出された 脈波の周期を1脈波毎に算出したり、或いは光電脈波セ ンサにより検出される容積脈波の周期を1脈波毎に算出 するものが設けられても差支えない。要するに、生体の 心拍周期を連続的に検出する心拍周期検出手段が設けら れていればよいのである。たとえば、前記連続血圧測定 装置20の圧脈波検出プローブ22により検出される圧 脈波から心拍周期が検出される場合には心電誘導装置1 0が不要となる。

【0031】また、前述の実施例の心拍周期T***或いは 血圧値Psvs 、または麻酔深度Dsk或いはDsvs として は、一拍毎に求められた値が所定の期間内で平均された 移動平均値が用いられてもよい。

【0032】また、前述の実施例の心拍周期変動信号抽 出手段52や血圧値変動信号抽出手段58は、低周波数 の微振動信号弁別用のデジタルフィルタから構成される こともできる。

【0033】また、前述の実施例では、麻酔深度Dsvs を決定するために連続血圧検出手段56により検出され た最高血圧値Psysのゆらぎが用いられていたが、連続 血圧検出手段56により検出される平均血圧値Pmean或

いは最低血圧値P。.. のゆらぎが用いられても差し支え*40 60:第2麻酔深度決定手段

*ない。

【0034】また、前述の実施例では、第1心拍周期変 動信号HFC森及と第2心拍周期変動信号LFC森及との比 (LFCas/HFCas)から生体の麻酔深度 Dasが決定 され、血圧値変動信号LFC、、、の強度から生体の麻酔 深度Dsvsが決定されていたが、それらの比(LFCgg /HFC_{ss})或いは血圧値変動信号LFC_{svs}は、他の パラメータにより修正或いは補正されても差し支えな い。要するに、第1心拍周期変動信号HFCaxと第2心 拍周期変動信号しFCggとの比(しFCgg/HFCgg) に基づいて生体の麻酔深度 Daa が決定され、血圧値変動 信号LFCxx。の強度に基づいて生体の麻酔深度Dxxx が決定されればよいのである。

【0035】その他、一々説明はしないが、本発明は当 業者の知識の範囲内において種々の変形や変更が加えら れ得るものである。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の麻酔深度検出装置の一例を示す図であ って、構成を示すブロック線図である。

【図2】図1の麻酔深度検出装置の制御機能の要部を説 明する機能ブロック線図である。

【図3】図1の麻酔深度検出装置において検出される心 拍周期T。の変動を示す図である。

【図4】図1の麻酔深度検出装置において検出される心 拍周期Tggのゆらぎから抽出される、第1心拍周期変動 信号HFCxx、第2心拍周期変動信号LFCxx、心拍周 期直流成分DCggをそれぞれ示す図である。

【図5】図1の麻酔深度検出装置において麻酔深度D。 を決定するために用いられる関係を示す図である。

【図6】図1の麻酔深度検出装置において麻酔深度D svs を決定するために用いられる関係を示す図である。

【図7】図1の麻酔深度検出装置の制御作動の要部を説 明するフローチャートである。

【符号の説明】

50:心拍周期検出手段

52:心拍周期変動信号抽出手段

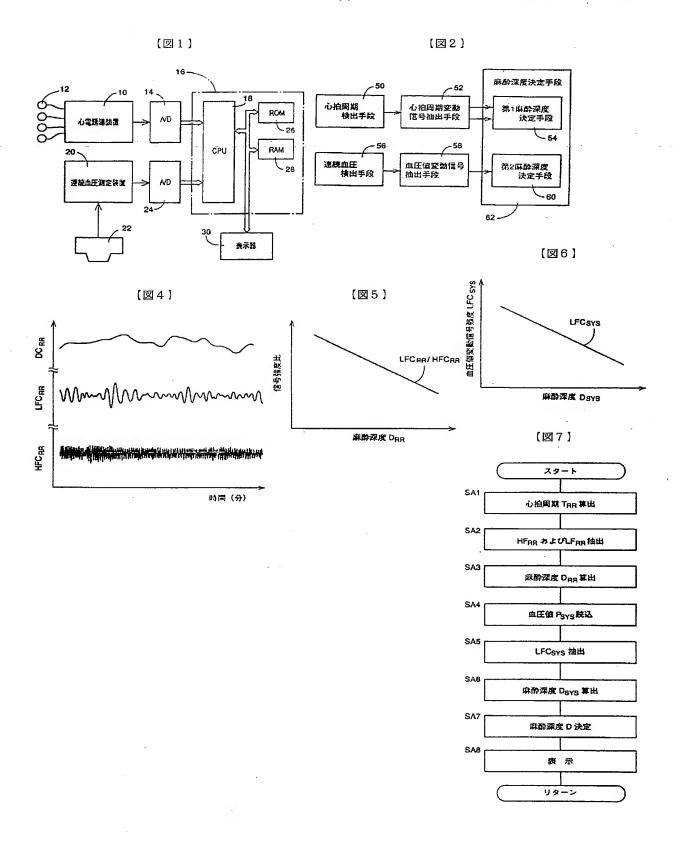
54:第1麻酔深度決定手段

56:連続血圧検出手段

58:血圧値変動信号抽出手段

【図3】





٠´ ر ز